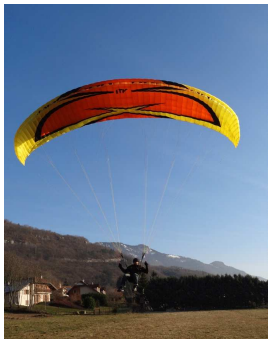
Fabricant		**Matricule d'immatriculation**	**EAPR-GS-7532/12**
		Localité	**Montafon + Achensee**
Type	**Jedi S**	**Bad Grönenbach:**	**02.04.12**

EAPR e.V - Marktstr. 11 - D-87730 Bad Grönenbach - Germany

	Minimum poids en vol		**Maximum poids en vol**	
Date d'essai	**07.03.12**		**22.02.12**	
Pilote d'essai	**Mike Küng**		**Hannes Tschofen**	
Harnais	**Academy-Equipment**		**Academy Test Equipment**	
Poids décollage	**60 kg**		**85 kg**	

Classification	**B**



Test critères		**40975**		**Évaluation**	**40961**		**Évaluation**
1. Gonflage/décollage - 4.1.1							
Comportement en élévation		doux, progressif et régulier		A	doux, progressif et régulier		A
Technique de décollage spéciale requise		Non		A	Non		A
2. Atterrissage - 4.1.2							
Technique de décollage spéciale requise		Non		A	Non		A
3. Vitesses en vol droit - 4.1.3							
Vitesse bras hauts supérieure à 30 km/h		Oui		A	Oui		A
Plage de vitesse aux commandes supérieure à 10km/h		Oui		A	Oui		A
Vitesse minimum		inférieure à 25 km/h		A	inférieure à 25 km/h		A
4. Débattement/effort aux commandes - 4.1.4							
Évaluation, poids maximum en vol jusqu'à 80kg		croissant	> 55cm	A			-
Évaluation, poids maximum en vol de 80kg à 100kg				-	croissant	> 60cm	A
Évaluation, poids maximum en vol supérieur à 100kg				-			-
5. Stabilité en tangage en sortie de vol accéléré - 4.1.5							
Angle d'abattée en sortie		abattée inférieure à 30°		A	abattée inférieure à 30°		A
Fermeture effective		Non		A	Non		A
6. Stabilité en tangage lors d'une action aux commandes en vol accéléré - 4.1.6							
Fermeture effective		Non		A	Non		A
7. Stabilité et amortissement du roulis - 4.1.7							
Oscillations		amorties		A	amorties		A
8. Stabilité en virage modéré - 4.1.8							
Tendance au retour en vol droit		sortie spontanée		A	sortie spontanée		A
9. Comportement lors d'une mise en virage en 360°e ngagé rapide - 4.1.9							
Taux de chute après deux virages		supérieur à 14 m/s		B	supérieur à 14 m/s		B
10. Fermeture frontale symétrique - 4.1.10							
Entrée	pas accélérée	bascule en arrière inférieure à 45°		A	bascule en arrière inférieure à 45°		A
Sortie	pas accélérée	spontanée, inférieure à 3 s		A	spontanée, inférieure à 3 s		A
Angle d'abattée en sortie	pas accélérée	30° - 60°	maintien de la trajectoire	B	30° - 60°	maintien de la trajectoire	B
Cascade effective	pas accélérée	Non		A	Non		A
Entrée	accéléré	bascule en arrière inférieure à 45°		A	bascule en arrière inférieure à 45°		A
Sortie	accéléré	spontanée, inférieure à 3 s		A	spontanée, inférieure à 3 s		A
Angle d'abattée en sortie	accéléré	30° - 60°	entrée en virage de moins de 90°	B	30° - 60°	entrée en virage de moins de 90°	B
Cascade effective	accéléré	Non		A	Non		A
11. Sortie de phase parachutale - 4.1.11							

Phase parachutale accomplie		Oui					Oui			
Sortie		spontanée, inférieure à 3 s				A	spontanée, inférieure à 3 s			A
Angle d'abattée en sortie		0° - 30°				A	30° - 60°			B
Changement de trajectoire		changement de trajectoire inférieur à 45°				A	changement de trajectoire inférieur à 45°			A
Cascade effective		Non				A	Non			A
12. Sortie de passage aux grands angles d'incidence - 4.1.12										
Sortie		spontanée, inférieure à 3 s				A	spontanée, inférieure à 3 s			A
Cascade effective		Non				A	Non			A
13. Sortie d'un décrochage stabilisé maintenu - 4.1.13										
Angle d'abattée en sortie		30° - 60°				B	30° - 60°			B
Fermeture		pas de fermeture				A	pas de fermeture			A
Cascade effective		Non				A	Non			A
Bascule en arrière		inférieure à 45°				A	inférieure à 45°			A
Tension des suspentes		tension de la plupart des suspentes				A	tension de la plupart des suspentes			A
14. Fermeture asymétrique - 4.1.14										
Changement de trajectoire avant regonflement	pas accéléré, max 50% fermeture	< 90°	abattée ou roulis compris entre	0° - 15°		A	< 90°	abattée ou roulis compris entre	0° - 15°	A
Comportement au regonflement		regonflement spontané				A	regonflement spontané			A
Changement total de trajectoire		inférieure à 360°				A	inférieure à 360°			A
Fermeture effective du côté opposé		Non				A	Non			A
Twist effectif		Non				A	Non			A
Cascade effective		Non				A	Non			A
Changement de trajectoire avant regonflement	pas accéléré, max 75% fermeture	90° - 180°	abattée ou roulis compris entre	15° - 45°		B	90° - 180°	abattée ou roulis compris entre	15° - 45°	B
Comportement au regonflement		regonflement spontané				A	regonflement spontané			A
Changement total de trajectoire		inférieure à 360°				A	inférieure à 360°			A
Fermeture effective du côté opposé		Non				A	Non			A
Twist effectif		Non				A	Non			A
Cascade effective		Non				A	Non			A
Changement de trajectoire avant regonflement	accéléré, max 50% fermeture	< 90°	abattée ou roulis compris entre	15° - 45°		A	< 90°	abattée ou roulis compris entre	15° - 45°	A
Comportement au regonflement		regonflement spontané				A	regonflement spontané			A
Changement total de trajectoire		inférieure à 360°				A	inférieure à 360°			A
Fermeture effective du côté opposé		Non				A	Non			A
Twist effectif		Non				A	Non			A
Cascade effective		Non				A	Non			A
Changement de trajectoire avant regonflement	accéléré, max 75% fermeture	90° - 180°	abattée ou roulis compris entre	15° - 45°		B	90° - 180°	abattée ou roulis compris entre	15° - 45°	B
Comportement au regonflement		regonflement spontané				A	regonflement spontané			A
Changement total de trajectoire		inférieure à 360°				A	inférieure à 360°			A
Fermeture effective du côté opposé		Non				A	Non			A
Twist effectif		Non				A	Non			A
Cascade effective		Non				A	Non			A
15. Contrôle de trajectoire avec fermeture asymétrique maintenue - 4.1.15										
Capacité à voler droit		Oui				A	Oui			A
Virage à 180° en 10 s, du côté opposé à la fermeture		Oui				A	Oui			A
Pourcentage de commande entre le virage et le départ en vrille ou en décrochage		supérieur à 50 % du débattement aux commandes symétrique				A	supérieur à 50 % du débattement aux commandes symétrique			A
16. Tendance à la vrille bras hauts - 4.1.16										
Vrille effective		Non				A	Non			A
17. Essai de tendance à la vrille à basse vitesse - 4.1.17										
Vrille effective		Non				A	Non			A
18. Sortie d'une vrille développée - 4.1.18										
Angle de rotation en vrille après relâchement des commandes		sort de la vrille en moins de 90°				A	sort de la vrille en moins de 90°			A
Cascade effective		Non				A	Non			A
19. Décrochage aux B - 4.1.19										
Changement de trajectoire avant relâchement		changement de trajectoire inférieur à 45°				A	changement de trajectoire inférieur à 45°			A
Comportement avant relâchement		maintien de stabilité avec envergure droite				A	maintien de stabilité avec envergure droite			A
Sortie		spontanée, inférieure à 3 s				A	spontanée, inférieure à 3 s			A
Angle d'abattée en sortie		30° - 60°				A	30° - 60°			A
Cascade effective		Non				A	Non			A
20. Grandes oreilles - 4.1.20										
Procédure d'entrée		commandes spécifiques				A	commandes spécifiques			A
Comportement pendant les grandes oreilles		vol stable				A	vol stable			A
Sortie		sortie avec action du pilote inférieure à 3 s supplémentaires				B	sortie avec action du pilote inférieure à 3 s supplémentaires			B
Angle d'abattée en sortie		0° - 30°				A	0° bis 30°			A
21. Grandes oreilles en vol accéléré - 4.1.21										
Procédure d'entrée		commandes spécifiques				A	commandes spécifiques			A
Comportement pendant les grandes oreilles		vol stable				A	vol stable			A
Sortie		sortie avec action du pilote inférieure à 3 s supplémentaires				B	sortie avec action du pilote inférieure à 3 s supplémentaires			B
Angle d'abattée en sortie		0° - 30°				A	0° bis 30°			A
Comportement aux grandes oreilles maintenues dès le relâchement de l'accélérateur		vol stable				A	vol stable			A
22. Comportement en sortie de spirale engagée - 4.1.22										

Tendance au retour en vol droit	sortie spontanée	A	sortie spontanée	A
Angle de rotation pour retrouver le vol normal	inférieur à 720°, sortie spontanée	A	inférieur à 720°, sortie spontanée	A
23. Commandes de direction alternatives - 4.1.23				
Virage à 180° possible en 20 s	Oui	A	Oui	A
Décrochage ou vrille effective	Non	A	Non	A
24. Autre procédure et/ou configuration de vol décrite dans le manuel d'utilisation - 4.1.24				
Fonctionnement correct de la procédure		NA		NA
Procédure adaptée aux pilotes débutants		NA		NA
Cascade effective		NA		NA
25. Remarques du pilote d'essai				

Copyright Ralf Antz 2010 Ce rapport est construit automatiquement et il a cours sans signature